

Módulo Detector de Objetos K007

Para instalar fácilmente el *Módulo Detector de Objetos K007*, en el robot programable K-009 (C-9609) siga los pasos que se indican a continuación:

1. Abra el programa *ROBOTIC PC*, clique *OPEN (Abrir)*, que está dentro del menú *FILE*. Abra el archivo *Object_Detector_Demo.rpp* (Este archivo ha estado instalado bajo el subdirectorio *DEMO* dentro del programa instalado *RoboticPC*). Una vez que el archivo se ha abierto con éxito, aparecerán 15 pasos de programación en el panel central del *RoboticPC*.
2. Vaya al menú *PROJECT (Proyecto)* y clique *COMPILE (Compilar)*. Espere que aparezca el mensaje "*Compile Succeed*" (*Compilado con éxito*)
3. Vaya de nuevo al robot y desconecte el interruptor de puesta en marcha. Se apagarán los dos LEDS del robot.
4. Conecte el robot al ordenador usando el cable serie del kit C-9609.
5. Localice el conmutador del robot que está junto a las baterías. Cámbielo al modo de *PROG (Programación)*.
6. Encienda de nuevo el interruptor del robot, cerciórese de que el paso 5 se ha hecho antes del paso 6. Cuando todo se haya realizado correctamente se encenderán los LED amarillo y rojo.
7. Vaya de nuevo al ordenador, vaya al menú *PROJECT (Proyecto)* y clique *SEND (Enviar)*.
8. Espere el mensaje que le confirma que el programa se ha enviado al robot con éxito.
9. Apague el robot y cámbielo de nuevo a modo *NORMAL* mediante el mismo conmutador que usó en el paso 5. A continuación desconecte el cable que une el robot y el ordenador.
10. Conecte el *Módulo Sensor Óptico K006* (C-9606) en la parte delantera del robot. El conector del detector debe ir enchufado de manera que el Canal-1 del módulo coincida con la palabra *CON1* del robot, tal como muestra la fotografía de abajo. De esta forma el Canal-3 del *DETECTOR* quedará conectado con el Canal-1 del robot y el Canal-4 del *DETECTOR* con el Canal-2 del robot.
11. Una vez completados todos los pasos conecte el interruptor del robot y asegúrese de que solamente se ilumina un LED.

Ahora el robot realizará las siguientes funciones:

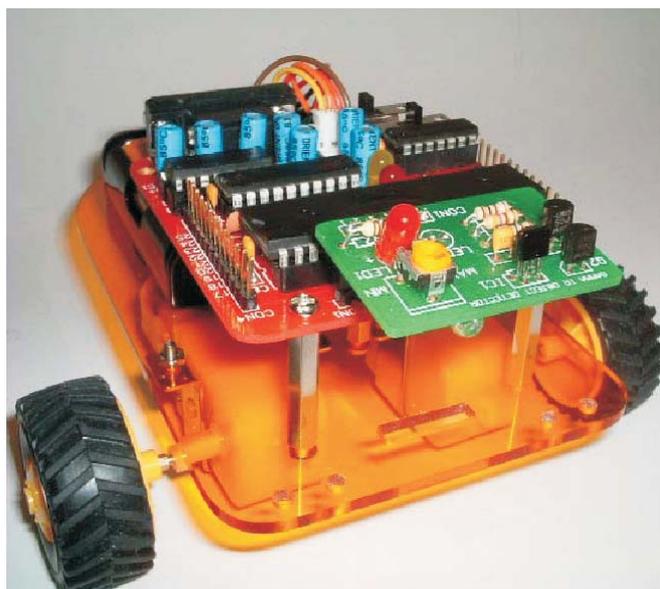
- **Cuando el robot no detecta ningún objeto en frente, avanza hacia adelante.**
- **Si detecta algún obstáculo, el robot retrocede y cambia de dirección.**

Recuerde que:

1. Escribiendo un "0" o ON en el Canal-3 del módulo, activará el detector.
2. Después de activar el detector, puede verificar la existencia de objetos frente al robot leyendo la señal del Canal-4.

Existe objeto - - - - el Canal-4 devuelve como resultado "ON" o valor "0"

No existe objeto - - - - el Canal-4 devuelve como resultado "OFF" o valor "1"



Módulo montado en el robot. Es preferible inclinarlo ligeramente hacia el suelo

Este kit está destinado para un uso didáctico. Por ello se aconseja que los menores lo utilicen y monten bajo la supervisión de un adulto. CebeKit no ofrece explicaciones adicionales, asistencia técnica ni apoyo didáctico alternativo al reflejado en las presentes instrucciones. La garantía de éste producto queda prescrita exclusivamente a piezas no suministradas en la relación del kit y avería o malfuncionamiento por causas ajenas a un montaje o uso inadecuados. En tal caso póngase en contacto con nuestro departamento técnico, Correo electrónico: sat@fadisel.com / Fax 93 432 29 95. Los productos CebeKit disponen de 1 año de garantía a partir de la fecha de compra. Quedan excluidos el trato, montaje o manipulación incorrectos. La documentación técnica de este producto responde a una transcripción de la proporcionada por el fabricante.

ATENCIÓN:

No apto para menores de 3 años, contiene piezas pequeñas que pueden tragar. Adecuado para mayores de 12 años, siempre bajo la supervisión de un adulto.